

<b>Zad. E05</b>	<b>I PRACOWNIA FIZYCZNA</b> <b>Instytut Fizyki US</b>
<b>Temat:</b>	<b>Badanie drgań relaksacyjnych z neonówką</b>

*Cel:* Poznanie i zbadanie zjawisk w obwodach prądu elektrycznego w układzie relaksacyjnym z neonówką. Nauczenie studenta samodzielnego posługiwania się aparaturą pomiarową oraz wykształcenie umiejętności analizy i interpretacji wyników pomiarów.

*Przyrządy:* neonówka, kondensatory – dekada, kondensator o nieznannej pojemności, rezystory, zasilacz (anodowy Typ 2), mierniki elektryczne – UNI-T M 890 F, BM805 Brymen, przewody do połączeń.

## 1. ZAGADNIENIA

1. Znajomość zagadnień BHP w zakresie bezpiecznej pracy na stanowisku laboratoryjnym w pracy z prądem elektrycznym. Prąd rażeniowy.
2. Obwody drgające, pojemność kondensatora, ładowanie i rozładowanie kondensatora, zasada działania lampy neonowej.
3. Łączenie mierników i odbiorników prądu elektrycznego.
4. Prawa rządzące przepływem prądu, wielkości je opisujące, jednostki.
5. Drgania relaksacyjne – opis teoretyczny zagadnienia.

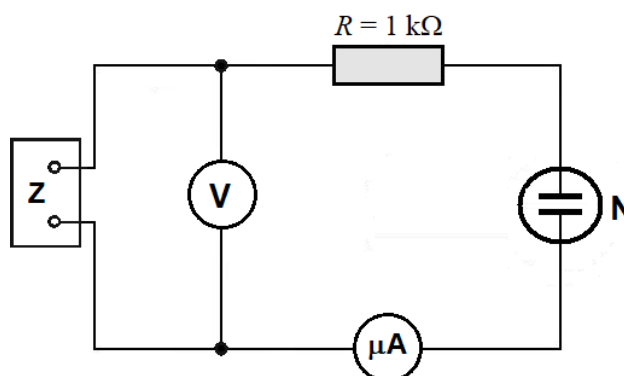
## 2. OPIS ZAGADNIENIA

Na podstawie literatury zapoznać się z opisami. Szczególnie – z zadaniem z olimpiady fizycznej: *Badanie obwodu elektrycznego z neonówką* [3]

## 3. PRZEBIEG WYKONANIA ĆWICZENIA

### A. Wyznaczanie parametrów neonówki

1. Połączyć układ według schematu – Rys. 1.

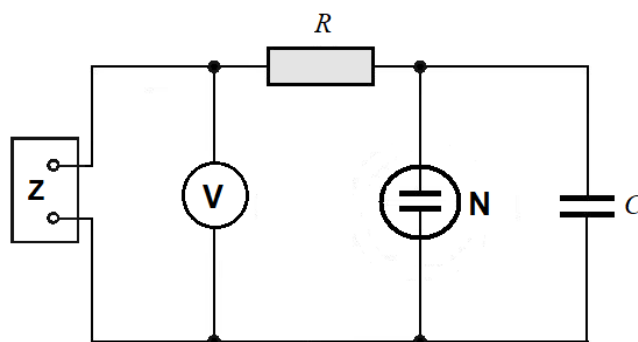


Rys. 1. Schemat układu pomiarowego: N – neonówka,  $\mu\text{A}$  – miernik uniwersalny na zakresie mikramperowym, V – miernik uniwersalny na zakresie 200 V, Z – zasilacz (anodowy Typ 2).

2. Wyznaczyć napięcie zapłonu  $U_z$  i gaśnięcia neonówki  $U_g$ . Pomiar powtórzyć sześć razy.
3. Wykonać pomiary do ustalenia zależności natężenia prądu od przyłożonego napięcia  $I = I(U)$  (charakterystyki) dla napięcia z zakresu od 120 V do 150 V. Pomiary dokonać dla co najmniej 8 wartości rozłożonych równomiernie (w przybliżeniu) na krzywej charakterystyki dla pomiarów dla wartości wzrastających i, podobnie, dla wartości malejących  $U$ . Zwrócić szczególną uwagę na różnice w wartościach (wzrastająco-malejąco) dla wykreślenia histerezy.

### B. Badanie drgań relaksacyjnych

1. Połączyć układ według schematu – Rys. 2.
2. Zmierzyć czas trwania 20 drgań relaksacyjnych dla wybranej wartości  $R > 3\text{ M}\Omega$  i siedmiu różnych wartości  $C$  ( $0,2\text{ }\mu\text{F} < C < 1,1\text{ }\mu\text{F}$ ). Utrzymywać stałą wartość przyłożonego napięcia podczas wykonywania pomiaru z zakresu  $165\text{ V} \div 180\text{ V}$ .



Rys. 2. Schemat układu pomiarowego z kondensatorem.

3. Wyznaczyć czas trwania 20 drgań relaksacyjnych dla nieznannej pojemności kondensatora  $C_x$  zachowując tę samą wartość oporu  $R$  i napięcia  $U$  jak w punkcie B.2
4. Zmierzyć czas trwania 20 drgań dla sześciu różnych wartości oporu  $R$  i stałej pojemności  $C$  (dowolną pojemność wybrać z przedziału  $0,3 \mu\text{F} < C < 1,1 \mu\text{F}$ ). Utrzymywać stałą wartość przyłożonego napięcia podczas wykonywania pomiaru z zakresu  $165 \text{ V} \div 180 \text{ V}$ .

#### 4. OPRACOWANIE WYNIKÓW POMIARÓW

##### Wyznaczenie wartości pomiarowych. Obliczenie niepewności pomiaru.

##### A. Neonówka

1. Wyznaczyć niepewność graniczną pojedynczego pomiaru mierzonych wielkości.
2. Wyznaczyć średnie wartości  $U_z$  i  $U_g$  oraz ich odchylenia standardowe. Dla małej próby zastosować współczynniki  $t_{n,\alpha}$  Studenta przy poziomie ufności  $\alpha = 0,95$ .
3. Wyznaczyć charakterystykę prądowo – napięciową neonówki  $I(U)$ . Obliczyć niepewności pomiaru napięcia i natężenia prądu wykonanych w punkcie 3.A.3.

##### B. Badanie drgań relaksacyjnych

1. Na podstawie pomiarów wykonanych w punktach od 3B.2 do 3B.4, obliczyć okres drgań relaksacyjnych  $T (= t_{20}/20)$  i niepewność pomiaru.
  2. Sporządzić wykres  $T(C)$ . Przyjąć  $\Delta C_i/C_i = 10\%$ .
  3. Wykorzystując wyznaczone parametry prostej, obliczyć wartość  $C_x$ .
  4. Sporządzić wykres  $T(R)$ . Przyjąć  $\Delta R_i/R_i = 15\%$ .
- Uwaga:* Na wykresach (p. A3, B2-3) zaznaczyć odcinki niepewności pomiaru.
5. Obliczyć współczynniki kierunkowe otrzymanych prostych – metoda regresji liniowej.
  6. Obliczyć odpowiadające wartości bezwymiarowego współczynnika  $k$  ze wzoru  $k = T/RC$  (dokładniejsze –  $[2, 3]: k = \ln[(U_0 - U_g)/(U_0 - U_z)]$ ) i porównać z odpowiadającymi z otrzymanych z p. 5.

##### C. Zestawić wyniki i niepewności pomiaru.

##### 5. Dokonać dyskusji wyników, zapisać wnioski i uwagi dotyczące doświadczenia.

1. Przeanalizować źródła ewentualnych rozbieżności.
2. Zapisać wnioski i uwagi dotyczące przebiegu doświadczenia i realizacji doświadczenia.

#### 6. LITERATURA

1. B. Pawlak, R. Gąsowski, J. Kozłowski: *Ćwiczenia laboratoryjne z fizyki dla przyrodników*. Szczecin, Wyd. Naukowe US, 2005.
2. Szydłowski H.: *Pracownia fizyczna*. Wyd. IX, PWN, Warszawa 1999 (lub inne wydanie), p. 14.2.
3. *Badanie obwodu elektrycznego z neonówką* – zad.dośw. III st., VII Olimpiady fizyczna, [http://of.szc.pl/pdf/7OF4DD\\_roz765.pdf](http://of.szc.pl/pdf/7OF4DD_roz765.pdf)
4. Podręczniki akademickie.
5. M890 – [http://dydfiz.univ.szczecin.pl/pdf/pdf\\_248.pdf](http://dydfiz.univ.szczecin.pl/pdf/pdf_248.pdf); BM805 – [http://dydfiz.univ.szczecin.pl/pdf/pdf\\_246.pdf](http://dydfiz.univ.szczecin.pl/pdf/pdf_246.pdf)

## \*Dodatek

### 1. Dane z instrukcji dla mierników [5]:

Miernik uniwersalny M 890F, pomiar:

napięcie DC – zakresy 200 mV / 2 V / 20 V / 200 V: dokładność  $\pm(0,5\%$  wartości mierzonej +1 dla ostatniej cyfry

znaczącej); natężenie prądu stałego DC: 2 mA / 20 mA  $\pm(0,8\%+1)$ ; 200 mA  $\pm(1,2\%+1)$ ;

pojemność: 2000 pF / 20 nF / 200 nF / 2  $\mu$ F / 20  $\mu$ F – dokładność  $\pm(2,5\%+3)$ ;

rezystancja – zakresy 4 k $\Omega$  / 40 k $\Omega$  / 400 k $\Omega$  / 200 mV / 2 V / 20 V / 200 V: dokładność  $\pm(0,$

rezystancja – zakresy: 200  $\Omega$  –  $\pm(0,8\%+3)$ ; 2 k $\Omega$  / 20 k $\Omega$  / 200k  $\Omega$  / 2 M $\Omega$  –  $\pm(0,8\%+1)$ ; 20 M $\Omega$  –  $\pm(1\%+2)$ .

Multimetr miernik BM805 BRYMEN (automatyczny), pomiar:

napięcie DC – zakresy 4 V / 40 V / 400 V: dokładność  $\pm(0,5\%$  wartości mierzonej +3 dla ostatniej cyfry znaczącej).

natężenie prądu DC – zakresy: 400  $\mu$ A / 40 mA / 4 A – dokładność  $\pm(2,0\%+5)$ ; 4000  $\mu$ A / 400 mA / 4 A –

$\pm(1,2\%+3)$ ;

pojemność – dokładność na wszystkich zakresach od 500 nF do 3000  $\mu$ F:  $\pm(3,5\%+6)$ .

rezystancja – zakresy: 4 k $\Omega$  / 40 k $\Omega$  / 400 k $\Omega$ , dokładność  $\pm(0,6\%+4)$ ; 4 M $\Omega$  –  $\pm(1,0\%+6)$ ;

Przykład. Jeśli wskazanie na zakresie 200 mA wynosi 107,7 to dla 1 % mamy 1,077. Dla 5 cyfr na ost. miejscu znaczącym daje 0,5. Zatem niepewność graniczna pojedynczego pomiaru wynosi: 1,6 (z zaokrąglenia liczby 1,577).

### 2. Niepewność pomiaru

Niepewność całkowita wielkości  $x$  mierzonej bezpośrednio:

$$u(x) = \sqrt{\frac{1}{n(n-1)} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2 + \frac{(\Delta_d x)^2}{3} + \frac{(\Delta_t x)^2}{3} + u_e^2(x)} \quad (\text{A})$$

gdzie pierwszy składnik pod pierwiastkiem – niepewność standardowa średniej;  $\Delta_d x$  – niepewność wzorcowania (niepewność wynikająca z dokładności przyrządu);  $\Delta_t x$  – niepewności wyników zaczerpniętych z literatury, tablic lub kalkulatora;  $u_e(x)$  – niepewność standardowa eksperymentatora.

**Złożoną niepewność standardową  $u(y)$**  – niepewność dla funkcji kilku zmiennych  $y = f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_N)$  oblicza się korzystając z **prawa przenoszenia niepewności** pomiarów bezpośrednich nieskorelowanych w postaci

$$u(y) = \sqrt{\sum_{i=1}^N \left( \frac{\partial f}{\partial x_i} \right)^2 u^2(x_i)} = \sqrt{\sum_{i=1}^N [c_i u(x_i)]^2} \equiv \sqrt{\sum_{i=1}^N u_i^2(y)},$$

gdzie  $N$  – liczba wielkości mierzonych bezpośrednio,  $c_i$  – współczynnik wrażliwości,

$u_i(y) \equiv c_i u(x_i)$  – udziały niepewności.

Obliczanie niepewności  $u(y)$  można dokonać bez odwoływania się do rachunku różniczkowego korzystając z metody elementarnej – wzoru numerycznego wskazanego w *Przewodniku GUM*<sup>1</sup> poprzez obliczanie *udziałów niepewności*

$$u_i(y) = \frac{1}{2} \left| f(x_1, \dots, x_i + u(x_i), \dots, x_N) - f(x_1, \dots, x_i - u(x_i), \dots, x_N) \right| \quad (\text{B})$$

$u_i(y)$  – zmiana wartości funkcji  $f$  spowodowana zmianą  $x_i$  o  $+u(x_i)$  i o  $-u(x_i)$ .

$u(y)$  obliczamy jako sumę geometryczną udziałów  $u_i(y)$ :

$$u(y) = \sqrt{\sum_{i=1}^N u_i^2(y)}. \quad (\text{C})$$

W przypadku gdy zależność funkcyjna dla  $f$  ma postać jednomianu:  $y = c x_1^{\alpha_1} x_2^{\alpha_2} \dots x_n^{\alpha_n}$ ,  $c$  – stała, wówczas wygodnie jest korzystać z prawa propagacji niepewności względnych<sup>2</sup>

$$\frac{u(y)}{|y|} = \sqrt{\sum_{i=1}^N [\alpha_i u_r(x_i)]^2}, \quad (\text{D})$$

gdzie  $u_r(x_i) \equiv u(x_i)/|x_i|$  – względna niepewność pomiaru wielkości  $x_i$ .

<sup>1</sup> *Guide to the Expression of Uncertainty in Measurement*, ISO, Switzerland 1993, 1995; (dokument wydany w imieniu BIPM, IEC, IFCC, ISO, IUPAC, IUPAP, OML). Fundamentalny dokument zbiorowego autora – zespołu międzynarodowych organizacji naukowo-technicznych – dla ustanowienia procedury wyrażania niepewności pomiaru, jest wydany przez Międzynarodową Organizację Normalizacyjną (ISO) Publikacja jest udostępniona online:

[http://www.bipm.org/utis/common/documents/jcgm/JCGM\\_100\\_2008\\_E.pdf](http://www.bipm.org/utis/common/documents/jcgm/JCGM_100_2008_E.pdf)

<sup>2</sup> Niepewność względna w *Przewodniku GUM* nie ma oddzielnego oznaczenia. W sytuacjach nie powodujących nieporozumień można stosować zapis z indeksem dolnym „r” tj.  $u_r(y) \equiv u(y)/y$ .

### 3. Porównywanie wyników

Chcąc porównać otrzymane wyniki z innym wynikiem, np. tablicowym  $x^T$ , korzystamy z przedziałowego **kryterium zgodności wyników pomiarów**, czyli sprawdzamy czy dla naszych wyników spełniona jest nierówność:

$$|\bar{x} - x^T| \leq u(\bar{x}) + u(x^T). \quad (E)$$

Jeżeli powyższa nierówność nie zachodzi, należy zastąpić niepewność  $u$  przez **niepewność rozszerzoną**  $U$ , gdzie  $U(x) = ku(x)$  a współczynnik  $k$ , w naszym przypadku należy przyjąć 2. Jeśli i wówczas ta nierówność nie jest spełniona to znaczy, że wyniki nie są zgodne.

Niepewność rozszerzona (*expanded uncertainty*) – zdefiniowana przez „wielkość określającą przedział wokół wyniku pomiaru, taki że można oczekiwać, iż obejmie on dużą część wartości, które w uzasadniony sposób można przyporządkować wielkości mierzonej.”

Obie niepewności są powiązane zależnością  $U = ku$ , gdzie  $k$  – współczynnik rozszerzenia. Współczynnik rozszerzenia  $k$  zależy od liczby pomiarów oraz poziomu ufności (określany jest często mianem *współczynnika Studenta-Fishera*  $t_{n,a}$ ), w większości przypadków przyjmujemy  $k = 2$

### 4. Regresja liniowa – klasyczna (metoda najmniejszych kwadratów)<sup>3</sup>

Jeżeli pomiędzy dwiema wielkościami fizycznymi występuje zależność liniowa to regresja liniowa jest prostą metodą wyznaczenia parametrów najlepiej dopasowanej prostej. Parametry prostej określonej równaniem  $y = mx + b$  wyznaczamy przy użyciu ogólnie dostępnych (dość złożonych) wzorów. Znając współczynniki  $m$  i  $b$  regresji liniowej oraz współczynnik korelacji (Pearsona)  $r$  można, korzystając z poniższych wzorów, obliczyć niepewności pomiaru (odchylenia standardowe) typu A (statystyczne)

$$u_A(m) = |m| \sqrt{\frac{1/r^2 - 1}{n - 2}}, \quad u_A(b) = u_A(m) \sqrt{\left(\sum_{i=1}^n x_i^2\right)/n}. \quad (F)$$

Wartości współczynników charakteryzujących prostą dla regresji liniowej szybko otrzymamy korzystając z funkcji wbudowanych w arkuszu kalkulacyjnym.

Współczynnik korelacji liniowej Pearsona  $r$  – bezwymiarowy wskaźnik z przedziału  $[-1, 1]$  określający stopień liniowej zależności dwóch zestawów danych. Składnia w Excelu: =PEARSON(tablica1;tablica2).

Współczynniki regresji liniowej, składnia w Excelu:

$m$ : =NACHYLENIE(znane\_y;znane\_x);  $b$ : =ODCIĘTA(znane\_y;znane\_x)

*Uwaga*: zwrócić uwagę, że na pierwszym miejscu jest „y” a na drugim „x”.

Wartości:  $m$  i  $b$ ,  $u_A(m)$  i  $u_A(b)$  oraz  $r^2$  i  $u(r)$  otrzymamy korzystając z bardziej wszechstronnej funkcji tablicowej REGLINP, która zwraca tablicę wartości. Składnia: =REGLINP(znane\_y;znane\_x;stała;statystyka).

*Stała* – argument opcjonalny; domyślna wartość PRAWDA oznacza normalne liczenie wartości współczynnika  $b$ ; wartość FAŁSZ wymusza, to stała  $b = 0$  (wartość  $m$  jest dopasowana do danych tak, aby spełnić równanie  $y = mx$ ), tak powinno się pojawić w naszym przypadku.

*Statystyka* – argument opcjonalny. Jeżeli dla wyświetlenia wartości funkcji oznaczymy obszar „2 kolumny na 2 wiersze (3 wiersze)” i wartością jest:

– PRAWDA, to funkcja w kolejnych wierszach zwraca kolejno:  $m$  i  $b$ ,  $u_A(m)$  i  $u_A(b)$  – przy zaznaczeniu obszaru z 2 wierszami (oraz  $r^2$  i  $u(r)$  przy zaznaczeniu obszaru z 3 wierszami).

– FAŁSZ lub argument został pominięty, to funkcja zwraca jedynie wartości współczynników  $m$  i  $b$ .

Aby użyć funkcję REGLINP trzeba: (i) zaznaczyć obszar w którym ma się znaleźć wynik; (ii) wpisać nazwę funkcji; (iii) zatwierdzić jej wprowadzanie kombinacją klawiszy *Ctrl+Shift+Enter*.

Na temat wszystkich statystyk, generowanych przez funkcję REGLINP można przeczytać w Pomocy.

*Uwaga*. W arkuszu kalkulacyjnym jest wykorzystana tzw. normalna metoda najmniejszych kwadratów, pojawia się pytanie na ile ta metoda, w porównaniu do prostej regresji ortogonalnej z rys., jest uzasadniona.

<sup>3</sup> np. P. Bilski, M. Dobies, A. Kozak, M. Makrocka-Rydzik, *Materiały do ćwiczeń ze wstępu do pracowni fizycznej. Normy ISO i matematyka w laboratorium*. Wyd. Naukowe UAM; 2014; A. Zięba: *Analiza danych w naukach ścisłych i technice*. PWN. Warszawa, 2014.